堆肥系统的通风控制方式*

魏源送、樊耀波、王敏健、王菊思(中国科学院生态环境研究中心环境水化学国家重点实验室,北京 100085, E-m ail: w pcl @ m ail. rcees. ac. cn)

摘要: 对堆肥系统的不同通风控制方式比较结果表明, 强制通风静态垛系统宜采用通风速率变化的时间-温度反馈正压通风控 制方式(控制堆体中心最高温度为 60°), 密闭式堆肥系统宜采用 Ω_2 含量反馈的通风控制方式(保持堆料间 Ω_2 体积分数为 15% ~ 20%). 在中国, 堆肥系统采用时间控制和时间-温度反馈控制的通风方式比较经济和适宜.

关键词: 堆肥系统, 通风控制方式, 强制通风静态垛, 密闭式堆肥系统.

中图分类号: X705 文献标识码: A 文章编号: 0250-3301(2000)02-0101-04

Control Modes of Aeration for Composting Systems

Yuansong Wei, Yaobo Fan, Minjian Wang, Jusi Wang (SKLEAC, Research Center for Eco-Environmental Sciences, Chinese Academy of Sciences, Beijing 100085, China E-mail: wpcl@mail. rcees. ac. cn)

Abstract Control modes of aeration in composting systems were compared. The control of positive aeration adopted the timer temperature feedback with integral variable flow rate is suitable for aerated static pile (ASP), in which the highest core temperature is controlled under 60°C; the container composting systems should adopt the control of aeration through O₂ feedback maintaining interstitial O₂ with 15% ~ 20% (V/V). The control of aeration adopted the timer or the timer temperature feedback is suitable and economic for Chinese composting plants according to Chinese condition.

Keywords: composting system, control modes of aeration, aerated static pile, container composting system.

由于生态、环境和经济的原因. 堆肥技术在固体废 弃物处理中的作用越来越大□. 影响堆肥过程的主要 操作参数有通风、温度和含水率[2]。通风的好坏直接影 响到堆肥产品的好坏, 所以如何控制通风就显得非常 重要.

1 通风方式

在堆肥过程中,通风有供氧、散热和去除水分作 用[3~5]. 通风控制在很大程度上取决于空气的供给方 式:①翻堆(自然通风);②强制通风,有正压鼓风、负压 抽风和由正压鼓风与负压抽风组成的混合通风[2];③ 翻堆与强制通风的结合方式[2]; ④被动通风. 因热气上 升引起的"烟囱效应"使空气通过堆体的方式称为被动 通风方式,应用此通风方式的堆肥系统称为被动通风 条垛系统(Passively Aerated Windrow), 如图 1, 穿孔 管的孔朝上. 它不需要翻堆和强制通风, 所以同条垛和 强制通风静态垛系统相比, 它大大地降低了投资和运 行费用[6~9]. 自然通风和被动通风常用于条垛系统 (Windrow), 强制通风静态垛系统(Aerated Static Pile, ASP)和反应器系统(In-Vessel)均采用强制通风。在不 同的堆肥阶段,条垛系统翻堆的频率不同,需根据具体 情况而定,通常采用温度作为是否翻堆的标志(堆体中 心温度为 55 或 60℃). 如用稻草、谷壳、干草、干树叶、

木片或锯屑作调整剂且与污泥形成的混合物的含水率 约为 60% 时, 堆体建好后第 3d 翻堆, 然后每隔一天翻 堆一次直至第4次,从第4次翻堆后,每隔4或5d翻 堆一次. 如果用废纸作调理剂, 只要污泥混合物含水率 不超过 50%, 便可如上述频率进行翻堆. 见图 2[10].

不同的通风方式对堆肥过程有不同的影响. 采用 自然通风(翻堆)、被动通风和强制通风对猪粪(含水率 高达 76%) 堆肥研究表明[11]: 在被动通风和强制通风 下, 堆温下降较快, 但它们能更有效地向堆体供氧; 而 在被动通风和自然通风方式下, 堆体中心温度> 55℃ 的时间较长. 同其它通风方式相比, 强制通风易于操作 和控制,并且是为堆料生物降解提供氧气的最有效方 法, 然而它对通风管附近的堆料有明显的冷却效应.

2 通风控制方式及分类

所需的通风速率、风机选型和通风管道取决于如 何控制风机,风机可连续运行或间歇运行[9]. 在风机间 歇运行的情况下,控制方式可分为:①时间控制,通风 速率恒定:②时间控制,通风速率变化:③温度反馈控

收稿日期: 1999-10-20

国家"九五"重点科技攻关项目(The National Key Science and Technology Project during the Ninth Five-year Plan Period, num bered: 96-909-01-05) 作者简介: 魏源送(1969~), 男, 江西新建, 博士研究生.

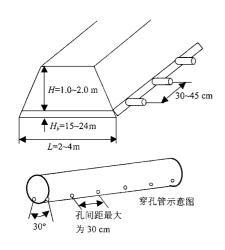


图 1 用于畜禽粪便堆肥的被动式通风条垛



图 2 翻堆操作示意图

制; ④通风速率变化的时间-温度反馈控制; ⑤微电脑控制系统; ⑥ O_2 或 CO_2 含量反馈控制 $^{[0,12^-16]}$. 根据控制指标的分类, 通风控制有温度反馈控制、 O_2 含量反馈控制和由温度与 O_2 含量反馈控制组成的混合控制. 在密闭的堆肥系统中, 排气可以循环使用, 采用这种方式, 可以使进、出堆体的空气温差减小(控制进、出气的最大温差为 5^-7^- C), 从而更有利于控制堆肥过程 $^{[2]}$. 强制通风静态垛系统的温度传感器位置见图 3.

根据 O_2 含量和温度不同的控制方式, $F_{instein}$ 等[17]从理论上论述了 16 种可能的通风控制方式(包括

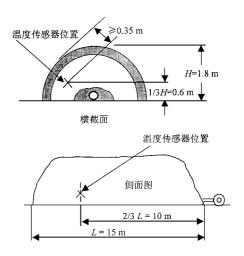


图 3 一个强制通风静态垛的温度传感器位置图

已见报道的 10 种通风控制方式). O_2 含量和温度各自可以在以下情况下调整: ①缺省值: 缺乏过程设计和控制, 堆肥过程取决于堆体自加热的自然特性; ② 初始值: 在堆肥过程, 很少有或几乎没有干预. 在堆肥过程的起始阶段, 设定初始值, 从而影响 O_2 含量和温度在堆肥过程的变化; ③人工反馈: 操作人员定期收集、分析 O_2 含量或记录温度, 从而调整风机, 使它们达到设定值; ④自动反馈: 从 O_2 和温度传感器得到的连续不断信号自动调整空气输送, 从而使它们达到设定值.

任何堆肥通风控制系统的最终目标是[15]: ①在最佳的生物降解速率下提供高质量的堆肥; ②保证堆肥产品达到充分无害化的要求, 降低其使用时的危害性.对于强制通风静态垛堆肥系统, 表 1 比较了不同控制方式下的影响因素和结果[15].综合评定, 通风速率变化的时间-温度反馈控制优于其它控制方式.

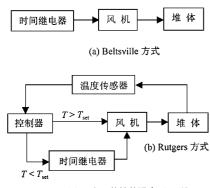
表 1 堆肥控制系统的影响因素及结果

	维护性	控制 高温	阶段 其它	费用/£	控制堆体数
固定通风速率的时间控制	极好	一般	差	20	≥1
通风速率变化的时间控制	极好	一般	一般	50	≥1
温度反馈控制	一般	极好	差	250	1
通风速率变化的时间-温度反馈控制	一般	好	好	300	1
微电脑控制	差	极好	极好	5,000	≥ 25

3 不同强制通风控制方式及其特点

在强制通风静态垛堆肥系统中, 典型的通风控制方式有 Beltsville、Rutgers、Leeds 和混合通风控制方式行 Beltsville、Rutgers、Leeds 和混合通风控制方式[1.13-18], 它们的逻辑图分别见图 4^[13-15]、图 5^[20]和图 6^[1]. Beltsville 控制方式属于时间控制; Rutgers、Leeds 和混合通风控制方式都属于时间-温度反馈控制; Leeds 控制系统是一种在一个堆体中采用多个温度传感器的微机系统, 它以微机与堆体温度和 O₂ 含量的相

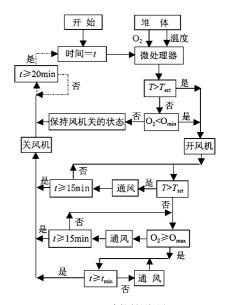
互关系为中心, 使堆体在堆肥各阶段达到最佳的温度和 O_2 含量, 该方式又分为全控制系统(Full Control System)和温度控制系统(Temperature Control System). 在密闭的反应器堆肥系统中, 典型的通风控制方式是 O_2 含量反馈控制方式[18]. Beltsville、Rutgers 和 O_2 含量反馈控制方式的特点见表 $2^{[13^{-15,19}]}$. 通过对堆肥时间、总固体降解率、挥发性固体降解率和水分去除率的比较, Rutgers 方式优于 Beltsville 方式, 正压鼓风



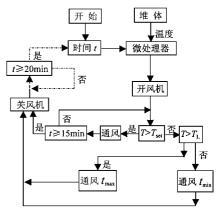
T_{set}: 设定温度, 使堆体温度≤ 60℃

图 4 Rutgers 和 Beltsville 控制方式逻辑图

优于负压抽风[13~14]. 在 Leeds 控制方式中, 全控制系 统采用温度和 O2 含量作为控制参数, 使有机物降解速 率在各个阶段最大. 因其复杂性, 目前它还只是一个理 想系统. Leeds 控制方式通常采用多个温度传感器的温 度控制系统,与 Rutgers 控制方式的不同之处在于后 者只用一个温度传感器. Leeds 控制方式的优点. ① 堆 肥操作集中控制,可同时控制多个堆体;②所有堆体在 同一条件下堆肥, 堆肥物料代替堆肥周期成为优先考 虑因素: ③ 可根据通风期间的温度和 O2 含量判断通风 系统的效率和堆体降解情况. 与 Rutgers、Leeds 方式不 同、混合通风控制方式(由正压鼓风和负压抽风组成且 以时间-温度反馈进行控制)的特点是: 利用微机监测 堆体顶部、中心和底部的温度, 当堆体中心温度低于设 定温度(55℃)时,风机正压鼓风;当堆体中心温度大于 55℃, 微机便比较堆体顶部和底部的温度, 如果堆体顶 部温度大于堆体底部温度,风机负压抽风;反之,风机 正压鼓风. 采用强制通风静态垛进行城市固体废弃物 的堆肥化研究表明, 混合通风控制方式同经典的正压 通风控制方式(Rutgers 方式)相比,前者具有如下优 点: 堆体高温区分布更加均匀: 堆料水分损失更少: 无 害化效果更好: 两者堆肥的腐熟度类似□1. 但前者的投 资费用高. 操作也很复杂.



(a) 全控制逻辑图



(b) 温度反馈控制逻辑图

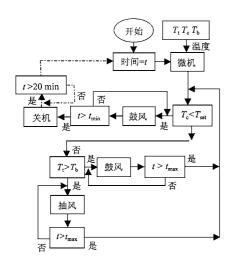
 $T_{L:}$ 上次控制温度(从上一次的 20m in 周期开始); $T_{set:}$ 所需控制的温度(55°C); t_{max} : 设定的最大通风时间; t_{min} : 设定的最小通风时间(2m in):

Omin: 最小需氧含量; Omax: 最大需氧含量.

图 5 Leeds 控制方式逻辑图[19]

表 2 不同通风控制方式的比较

项目	Beltsville 控制方式	Rutgers 控制方式	O ₂ 含量控制方式
堆肥装置	强制通风静态垛	强制通风静态垛	密闭式反应器
过程控制目标	维持 O ₂ 体积分数 5%~ 15%	控制最高温度为 60℃	保持 O ₂ 体积分数 15% ~ 20%
堆肥时间	长	短	中
风机控制	整个过程定时控制	开始时定时控制, 随后温度控制	O ₂ 含量控制
能耗	一般, 5.48W/吨湿污泥.	须满足散热时的最高通风需求.	与 O ₂ 需求成比例
风机工作方式	负压抽风	正压鼓风	正压鼓风
控制方式结果	堆料氧化; 有机物分解速率慢; 温度最高, 可达到抑制微生物的湿度(80℃), 产热和蒸发速率低; 干燥趋势不明显; 灭菌效果好.	堆料氧化; 有机物分解速率快; 产热和蒸发速率高; 如不加预防, 干燥可达到抑制微生物活动的程度; 灭菌效果好.	堆料氧化; 有机物分解速率快, 干燥趋势正常, 灭菌效果好.



t: 实际时间; $t_{m,n}$: 最小通风时间(2m in); $t_{m,n}$: 最大通风时间(5m in), 通风周期为 20m in; T_t , T_c , T_b : 堆体顶部、中心和底部的温度; T_{set} : 设定温度(55°C)图 6 混合通风时间-温度反馈控制逻辑图[1]

4 小结

对于强制通风静态垛堆肥系统、堆肥工厂常用的 是时间控制和时间-温度反馈控制 2 种方式. 对于密闭 的反应器堆肥系统, 堆肥工厂常采用 0。含量反馈控制 方式. 时间控制的目标是提供足够的氧并部分控制温 度: 时间-温度反馈控制的目标是试图保持最佳的堆体 温度. 从管理的角度来看,时间控制优于时间-温度反 馈控制:与时间控制系统相比、时间-温度反馈控制系 统需要更大的通风速率、更大的风机和更复杂、昂贵的 温度控制系统[9]. 根据对管理、设备投资及运行费用和 堆肥腐熟度的综合考虑,强制通风静态垛系统宜采用 通风速率变化的时间-温度反馈正压通风控制方式(控 制堆体中心最高温度为 60℃): 密闭式反应器堆肥系统 宜采用 O₂ 含量反馈的通风控制方式(保持堆料间 O₂ 体积分数为15%~20%). 而根据中国国情, 堆肥系统 采用时间控制和时间-温度反馈控制的通风方式比较 经济适宜.

参考文献

- Sesay A A, Lasaridi K E and Stentiford E I . Aerated Static Pile Composting of Municipal Solid Waste (MSW): A Comparison of Positive Pressure Aeration with Hybrid Positive and Negative Aeration. Waste Management Research, 1998, 16(3): 264~272.
- 2 Stentiford E I . Composting Control: Principles and Practice. In: The Science of Composting. ed. by M. de Bertoldi, Paolo Sequi, Bert Lemmes and Tiziano Papi Blackie Academic & Professional, 1996, 49~59.
- 3 Haug R T. The Practical Handbook of Compost Engineering. Lew is Publishers: 1993.

- 4 Miller F C, MacGregor S T, Psarianos K M et al. Direction of Ventilation in Composting Wastewater Sludge. Journal W PCF, 1982, 54(1):111~113.
- 5 Kuchenrither R D, Martin W J, Smith D G and Williams D W. Design and Operation of an Aerated Windrow Composting Facility. Journal W PCF, 1985, 57(3): 213~219.
- 6 Lynch N J and Cherry R S. Winter Composting Using Passsively Aerated Windrows. Compost Science & Utilization, 1996, 4: 44~ 52.
- 7 Lynch N J and Cherry R S. Design of Passively Aerated Compost Piles: Vertical Air Velocities between the Pipes. Biotechnology Progress, 1996, 12(5); 624~629.
- 8 Lynch N J, Gering K L and Cherry R S. Composting as A Reactor Design Problem: Modeling and Experiment. Annals New York Academy of Sciences, 1997, 829: 290~ 301.
- 9 Rynk R. On Farm Composting Handbook. Northeast Regional Agricultural Engineering Service, 1992.
- 10 Diaz L F, Savage G M, Eggerth L L and Golueke C G. Composting and Recycling Municipal Solid Waste. Lew is Publishers, 1993, 121 ~ 174.
- 11 Fernands L. and Sartaj M. Comparative Study of Static Pile Composting Using Natural, Forced and Passive Aeration Methods. Compost Science & Utilization, 1997, 5 (4): 65~77.
- 12 Benedict A H, Epstein E and English J N. Municipal Sludge Composting Technology Evaluation. Journal W PCF, 1986, 58(4): 279~289.
- 13 Finstein M S, Miller F C, Strom P F, MacGregor S T and Psarianos K M. Composting Ecosystem Management for Waste Treatment. Bio/Technology, 1983, June: 347 ~
- 14 Miller F C and Finstein M S. Materials Balance in the Composting of Wastewater Sludge as Affected by Process Control Strategy. Journal W PCF, 1985, 57(2): 122~ 127.
- 15 Pereira-Neto J T, Stentiford E I and Mara D D. Low Cost Controlled Composting of Refuse and Sewage Sludge. Wat, Sci Tech., 1987, 19: 839~845.
- 16 Haug R T. Composting Process Design Criteria. Part III — Aeration. BioCycle, 1986, Oct. 53~56.
- 17 Finstein M S, Hogan J A. Integration of Composting Process M icrobiology, Facility Structure and Decision-Making. In: Science and Engineering of Composting: Design, Environmental, Microbiological and Utilization Aspects. ed. by Hoitink H A J and H M Keener. Renaissance Publications: 1993, 1~23.
- 18 MacGregor S T, Miller F C, Psarianos K M and Finstein M S. Composting Process Control Based on Interaction between Microbial Heat Output and Temperature. Applied and Environmental Microbiology, 1981, June, 1321 ~ 1330.
- 19 de Bertoldi M, Rutti A, Cotterio B and Civilini M. Composting Management: A New Process Control through O₂ Feedback. Waste Management & Research, 1988, 6: 253 ~ 259.
- 20 Leton T G and Stentiford E I . Control of Aeration in Static Pile Composting. Waste Management & Research, 1990, 8: 299~ 306.